

Metoda slična Jacobijevoj za izračunavanje svojstvenih vrijednosti proizvoljne matrice

Filip Nikšić
fniksic@gmail.com

PMF—Matematički odjel

Numerički algoritmi
11. srpnja 2008.

Pregled

1 Uvod

2 Razrada metode

3 Leme i teorem

4 Pregled poboljšanja

Jacobijeva metoda

Jacobijeva metoda izračunava svojstvene vrijednosti simetrične (hermitske) matrice A :

- Generira se niz ortogonalnih (unitarnih) transformacija U_i tako da, uz $U = \prod_i U_i$, matrica U^*AU bude približno dijagonalna, s aproksimacijama svojstvenih vrijednosti na dijagonalni.
- Bazira se na teoremu da postoji unitarna matrica U takva da je U^*AU dijagonalna ako i samo ako je A normalna ($AA^* = A^*A$).

Generalizacija (1)

Ovdje opisujemo generalizaciju Jacobijeve metode:

- Za kompleksnu matricu A generira se niz dvodimenzionalnih transformacija P_i tako da je, uz $P = \prod_i P_i$, matrica $A_L = P^{-1}AP$ proizvoljno blizu normalne, tj. absolutna vrijednost svakog elementa matrice $A_LA_L^* - A_L^*A_L$ je proizvoljno mala.
- Bazira se na sljedećem rezultatu [2]:

$$\inf_P N^2(P^{-1}AP) = \sum_{1 \leqslant i < n} |\lambda_i|^2$$

pri čemu je P regularna, λ_i su svojstvene vrijednosti $n \times n$ matrice A , a

$$N^2(A) = \sum_{i,j} |a_{ij}|^2.$$

Generalizacija (2)

- Matrica P_i za pivotni par (k, m) je sljedećeg oblika:

$$p_{ij} = \delta_{ij} \quad (i, j \neq k, m)$$

$$p_{kk} = e^{-i\beta} \cos z \quad p_{km} = -e^{i\alpha} \sin z$$

$$p_{mk} = e^{-i\alpha} \sin z \quad p_{mm} = e^{i\beta} \cos z$$

gdje su $\alpha, \beta \in \mathbb{R}$, a $z = x + iy$.

- Parametri bi se mogli birati tako da se minimizira $N^2(P_i^{-1}AP_i)$. Nažalost, takve parametre je teško pronaći.
- Zato dajemo eksplicitne aproksimacije optimalnih parametara za koje vrijedi

$$N^2(A) - N^2(P_i^{-1}AP_i) \geq \frac{1}{3} \frac{1}{n(n-1)} N^2(AA^* - A^*A).$$

Učinak transformacije P_i na A (1)

Učinak transformacije P_i s pivotnim parom (k, m) na A . Označimo $A' = P_i^{-1}AP_i$.

$$a'_{ij} = a_{ij} \quad (i, j \neq k, m)$$

$$a'_{ki} = e^{i\beta} a_{ki} \cos z + e^{i\alpha} a_{mi} \sin z \quad (i \neq k, m)$$

$$a'_{ik} = e^{-i\beta} a_{ik} \cos z + e^{-i\alpha} a_{im} \sin z$$

$$a'_{mi} = e^{-i\beta} a_{mi} \cos z - e^{-i\alpha} a_{ki} \sin z$$

$$a'_{im} = e^{i\beta} a_{im} \cos z - e^{i\alpha} a_{ik} \sin z$$

$$a'_{kk} = (a_{kk} + a_{mm} + D_{km} \cos 2z + \xi_{km} \sin 2z)/2$$

$$a'_{km} = e^{i(\alpha+\beta)} (\eta_{km} - D_{km} \sin 2z + \xi_{km} \cos 2z)/2$$

$$a'_{mk} = e^{-i(\alpha+\beta)} (-\eta_{km} - D_{km} \sin 2z + \xi_{km} \cos 2z)/2$$

$$a'_{mm} = (a_{kk} + a_{mm} - D_{km} \cos 2z - \xi_{km} \sin 2z)/2$$

Učinak transformacije P_i na A (2)

Pritom je na prošlom slajdu:

$$D_{km} = a_{kk} - a_{mm}$$

$$B_{km} = a_{km} + a_{mk}$$

$$E_{km} = a_{km} - a_{mk}$$

$$\xi_{km} = B_{km} \cos(\alpha - \beta) - iE_{km} \sin(\alpha - \beta)$$

$$\eta_{km} = E_{km} \cos(\alpha - \beta) - iB_{km} \sin(\alpha - \beta)$$

Učinak transformacije P_i na $N^2(A)$

Grozomornim raspisivanjem dobivamo:

$$\begin{aligned}\Delta N^2(A) &= N^2(A) - N^2(A') \\ &= G(1 - \cosh 2y) - H \sinh 2y \\ &\quad + (|D|^2 + |\xi|^2)(1 - \cosh 4y)/2 + (i/2)(D\xi^* - D^*\xi)\sinh 4y\end{aligned}$$

pritom

$$G = \sum_{i \neq k, m} (|a_{ki}|^2 + |a_{ik}|^2 + |a_{mi}|^2 + |a_{im}|^2)$$

$$H = -\overline{K} \sin(\alpha - \beta) + \overline{\overline{K}} \cos(\alpha - \beta)$$

$$\overline{K} = 2\Re \left(\sum_{i \neq k, m} (a_{ki}a_{mi}^* - a_{ik}^*a_{im}) \right)$$

$$\overline{\overline{K}} = 2\Im \left(\sum_{i \neq k, m} (a_{ki}a_{mi}^* - a_{ik}^*a_{im}) \right)$$

Maksimum od $\Delta N^2(A)$

- Deriviranjem po y i $\alpha - \beta$ pokaže se da $\Delta N^2(A)$ ima najviše jedan maksimum, a ako ga nema, postoji kvadrant $y - (\alpha - \beta)$ ravnine na kojem je $\Delta N^2(A) > 0$.
- Uvedimo notaciju

$$C = AA^* - A^*A, \quad C' = A'A'^* - A'^*A'.$$

Tad je

$$2c'_{km} = e^{i(\alpha+\beta)} \left(i \left(-\frac{1}{2} \partial_y \Delta N^2(A) \right) + \frac{1}{\text{sh}2y} \left(\partial_{\alpha-\beta} \Delta N^2(A) \right) \right).$$

- U točki maksistema derivacije su 0 pa je i $c'_{km} = 0$.

Lema 1

Lema

Za fiksni (k, m) i proizvoljne $x \in \beta$ neka je $A' = S^{-1}AS$, gdje je S definirana parametrima α i y :

$$\operatorname{tg}(\alpha - \beta) = -\frac{\bar{c}_{km}}{\bar{\bar{c}}_{km}}$$

$$\operatorname{tgh}y = \frac{\sin(\alpha - \beta)\bar{c}_{km} - \cos(\alpha - \beta)\bar{\bar{c}}_{km}}{G + 2(|\xi|^2 + |D|^2)}.$$

Tad je

$$\Delta N^2(A) \geq \frac{4}{3} \frac{|c_{km}|^2}{G + 2(|\xi|^2 + |D|^2)} \geq \frac{1}{3} |c_{km}|^2.$$

Lema 2

Lema

Neka je R realna rotacija definirana parametrima $\alpha = \beta = y = 0$ i

$$\operatorname{tg} 2x = -\frac{c_{kk} - c_{mm}}{2\bar{c}_{km}}.$$

Stavimo $A' = R^{-1}AR$. Tad je $c'_{kk} - c'_{mm} = 0$, $\bar{\bar{c}}'_{km} = \bar{\bar{c}}_{km}$ i

$$2\bar{c}'_{km} = 2\bar{c}_{km} \cos 2x - (c_{kk} - c_{mm}) \sin 2x.$$

Dokaz.

Direktnim računanjem c'_{km} i iz

$$c'_{kk} - c'_{mm} = (c_{kk} - c_{mm}) \cos 2x + 2\bar{c}_{km} \sin 2x.$$



Lema 3

Lema

Neka je pivotni par (k, m) odabran tako da je

$$4|c_{km}|^2 + (c_{kk} - c_{mm})^2 \geq \frac{2}{n(n-1)} \sum_{i < j} (4|c_{ij}|^2 + (c_{ii} - c_{jj})^2).$$

Tad je

$$4|c_{km}|^2 + (c_{kk} - c_{mm})^2 \geq \frac{4}{n(n-1)} N^2(C).$$

Dokaz.

Raspisivanjem $\sum_{i < j} (c_{ii} - c_{jj})^2$, korištenjem činjenice da je $\text{tr}(C) = \text{tr}(AA^* - A^*A) = 0$ i raspisivanjem $N^2(C)$. □

Teorem

Neka je $A_0 = A$, uz $N^2(A) \leq 1$. Neka je $A_{i+1} = Q_i^{-1}A_iQ_i$, gdje je $Q_i = R_iS_i$ uz pivotni par (k_i, m_i) odabran tako da je $4|c_{k_i m_i}^{(i)}|^2 + (c_{k_i k_i}^{(i)} - c_{m_i m_i}^{(i)})^2$ barem aritmetička sredina svih takvih veličina. Transformacije R_i i S_i dane su parametrima:

$$\operatorname{tg} 2x_R = -\frac{c_{kk} - c_{mm}}{2\bar{c}_{km}}, \quad \alpha_R = \beta_R = y_R = 0,$$

$$\operatorname{tg}(\alpha_S - \beta_S) = -\frac{1}{2} \frac{2\bar{c}_{km} \cos 2x_R - (c_{kk} - c_{mm}) \sin 2x_R}{\bar{\bar{c}}_{km}},$$

$$\begin{aligned} \operatorname{tgh} y_S &= \left((1/2) \sin(\alpha_S - \beta_S) (2\bar{c}_{km} \cos 2x_R - (c_{kk} - c_{mm}) \sin 2x_R) \right. \\ &\quad \left. - \cos(\alpha_S - \beta_S) \bar{\bar{c}}_{km} \right) / \left(G_{km} + 2(|\xi'_{km}|^2 + |D'_{km}|^2) \right) \end{aligned}$$

Teorem (nastavak)

pri čemu je

$$\begin{aligned}\xi'_{km} &= (B_{km} \cos 2x_R - D_{km} \sin 2x_R) \cos(\alpha_S - \beta_S) \\ &\quad - iE_{km} \sin(\alpha_S - \beta_S), \\ D'_{km} &= D_{km} \cos 2x_R + B_{km} \sin 2x_R.\end{aligned}$$

β_S i x_S su proizvoljni. Tad je

$$\lim_{i \rightarrow \infty} N^2(C_i) = 0.$$

Dokaz teorema

Stavimo $A'_{i+1} = R_i^{-1} A R_i$ i $A_{i+1} = S_i^{-1} A'_{i+1} S_i$. Koristeći lemu 2 imamo

$$\operatorname{tg}(\alpha_S - \beta_S) = -\bar{c}'_{km}/\bar{\bar{c}}'_{km},$$

$$\operatorname{tghys}_S = \frac{\sin(\alpha_S - \beta_S)\bar{c}'_{km} - \cos(\alpha_S - \beta_S)\bar{\bar{c}}'_{km}}{G_{km} + 2(|\xi'_{km}|^2 + |D'_{km}|^2)}$$

gdje su sad ξ'_{km} i D'_{km} definirani kao na početnim slajdovima za A'_{i+1} .

Dokaz teorema (nastavak)

Iz leme 1 i invarijantnosti N^2 na rotacije slijedi

$$\Delta N^2(A_i) = \Delta N^2(A'_i) \geq |c'_{km}^{(i)}|^2/3 = (4|c_{km}^{(i)}|^2 + (c_{kk}^{(i)} - c_{mm}^{(i)})^2)/12.$$

Stoga, prema lemi 3 imamo

$$\Delta N^2(A_i) \geq 1/(3n(n-1))N^2(C_i).$$

Budući da $\Delta N^2(A_i) \rightarrow 0$, mora i $N^2(C_i) \rightarrow 0$. □

Dijagonalizacija

- Rezultat primjene opisane metode je približno normalna matrica. Za očitavanje svojstvenih vrijednosti potrebno ju je dijagonalizirati.
- Jedno poboljšanje bilo bi “ugraditi” dijagonalizaciju u samu metodu biranjem proizvoljnih parametara x i α tako da se minimizira

$$\tau^2(A) = \sum_{i \neq j} |a_{ij}|^2.$$

Za detalje vidjeti [1, str. 81]. Nažalost, u članku nema dokaza da takav izbor parametara doista dijagonalizira matricu.

Realne matrice

- U slučaju realne početne matrice ideja je da se ostane u polju realnih brojeva prilikom računanja, a da dijagonalizacija također bude ugrađena u metodu.
- Izbor parametara koji bi trebali voditi do toga može se vidjeti u [1, str. 81]. U slučaju simetrične matrice ovakva metoda se reducira na Jacobijevu.
- Nažalost, dokaza konvergencije metode nema u članku.



P. J. Eberlein.

A Jacobi-like Method for the Automatic Computation of Eigenvalues and Eigenvectors of an Arbitrary Matrix.

Journal of the Society for Industrial and Applied Mathematics,
10(1):74–88, Mar 1962.



L. Mirsky.

On the Minimization of Matrix Norms.

The American Mathematical Monthly, 65(2):106–107, Feb 1958.